Управление образованием Новолялинского муниципального округа. Муниципальное автономное образовательное учреждение дополнительного образования Новолялинского муниципального округа «Детско-юношеский центр патриотического воспитания имени Героя Российской Федерации Туркина А.А».

Рассмотрена на заседании педагогического совета «29» августа 2025 г. протокол № 4

УТВЕРЖДАЮ

Директор МАОУ ДО НМО «ДЮЦПВ» Н.Н. Огородникова приказ № 78/1-ОД от «29» августа 2025

Γ.

МУНИЦИПАЛЬНОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ НОВОЛЯЛИНСКОГО МУНИЦИПАЛЬНОГО ОКРУГА "ДЕТСКО-ЮНОШЕСКИЙ ЦЕНТР ПАТРИОТИЧЕСКОГО ВОСПИТАНИЯ ИМЕНИ ГЕРОЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ТУРКИНА А.А." 2025.05.12 14:46:46 +05'00'

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа технической направленности

> «Роботариум» (МАОУ НМО «ООШ 11»)

Возраст обучающихся: 7-11 лет Срок реализации программы: 1 год

Автор – составитель:

Сапожникова Ирина Викторовна, педагог дополнительного образования.

п. Лобва

1

Оглавление

Раздел 1. Комплекс основных характеристик программы	3
1.1. Пояснительная записка	3
1.2. Цель и задачи программы	
1.3. Содержание программы	7
1.3.1. Учебный (тематический) план 1 группа	7
1.3.2. Содержание учебного (тематического) плана 1 группа	10
1.3.3. Учебный (тематический) план 2 группа	14
1.3.4.Содержание учебного (тематического) плана 2 группа	
1.3.5. Учебный (тематический) план 3 группа	19
1.3.6. Содержание учебного (тематического) плана 3 группа	20
1.3.7. Учебный (тематический) план 4 группа	28
1.3.8. Содержание учебного (тематического) плана 4 группа	28
1.4. Планируемые результаты	
Раздел 2. Комплекс организационно-педагогических условий	36
2.1. Условия реализации программы	37
2.1.1. Материально- техническое обеспечение	37
2.1.2 Информационное обеспечение	38
2.1.3. Кадровое обеспечение	39
2.2. Формы аттестации	40
2.3. Оценочные материалы	41
2.4. Методические материалы	54
Раздел 3. Список литературы	56
Приложение	
Приложение 1: Календарный учебный график (1 группа)	57
Приложение 2: Календарный учебный график (2 группа)	60
Приложение 3: Календарный учебный график (3 группа)	63
Приложение 4: Календарный учебный график (4 группа)	66

Раздел 1. Комплекс основных характеристик программы

1.1.Пояснительная записка

Направленность программы. Программа «Роботариум» технической направленности.

Основное назначение программы "Роботариум" состоит в выполнении социального заказа современного общества, направленного на подготовку подрастающего поколения к полноценной работе в условиях глобальной информатизации всех сторон общественной жизни.

- Разработана в соответствии с нормативно-правовыми документами:
- Федеральный закон от 29.12.2012 № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации».
- Распоряжение Правительства Российской Федерации от 31 марта 2022 г. N 678-р об утверждении «Концепции развития дополнительного образования детей до 2030 года».
- Распоряжение Правительства Российской Федерации от 29 мая 2015 г. N 996-р об утверждении «Стратегии развития воспитания в Российской Федерации на период до 2025 года».
- Приказ Министерства просвещения Российской Федерации от 27.07.2022 № 629 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам».
- Приказ Министерства просвещения Российской Федерации от 03.09.2019 № 467 «Об утверждении Целевой модели развития региональных систем дополнительного образования детей».
- Приказ Минтруда Российской Федерации от 22.09.2021 № 652 н «Об утверждении профессионального стандарта «Педагог дополнительного образования детей и взрослых».
- СП 2.4.3648-20 «Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи», утв. постановлением Главного государственного санитарного врача Российской федерации от 28.09.2020 №28.
- Постановление Главного государственного санитарного врача Российской Федерации от 28.01.2021 №2 «Об утверждении санитарных правил и норм СанПиН 1.2.3685-21 «Гигиенические нормативы и требования к обеспечению безопасности и (или) безвредности для человека факторов среды обитания».
- Приказ от 03.09.2019 года N 467 об утверждении «Целевой модели развития региональных систем дополнительного образования детей» (с изменениями на 21 апреля 2023 года).
- Уставом и локальными актами МАОУ ДО НМО «ДЮЦПВ».

Уровень сложности программы. Программа «Роботариум» базового уровня, так как предполагает использование и реализацию материала, которое допускает освоение специализированных знаний и языка, гарантированно обеспечивает трансляцию общей и целостной картины, в рамках содержательнотематического направления программы.

Актуальность программы обусловлена тем, что отечественные наука и техника нуждаются в специалистах, которые смогут поднять техническое оснащение различных видов производства на уровень, соответствующий современным мировым стандартам, и сократить отставание от передовых стран в технической области, в том числе и в роботостроении. Кроме того, актуальность данной программы возрастает в условиях интенсивного развития Дальневосточного региона в области промышленности, потребности региона в технических кадрах.

Исследования ученых доказали, что только в детстве могут быть заложены основы творческой личности, сформирован особый склад ума - конструкторский. Эффективным путем развития устойчивого интереса детей и подростков к науке и технике являются занятия по программе ««Роботариум»».

Программа ««Роботариум»» предназначена для обучения основам проектирования, конструирования и программирования роботов.

Образовательный робототехнический набор ABPOPA Robotics Олимп помогает стимулировать интерес младших школьников к естественным наукам и инженерному искусству. В основе обучения лежит формирование универсальных учебных действий, а также способов деятельности, уровень усвоения которых предопределяет успешность последующего обучения ребёнка. Это одна из приоритетных задач начального образования. Изучая простые механизмы, учащиеся учатся работать руками (развитие мелких и точных движений), развивают элементарное конструкторское мышление, фантазию, изучают принципы работы многих механизмов.

Образовательный робототехнический набор ABPOPA Robotics Олимп обеспечивает решение для практического, «мыслительного» обучения, которое побуждает учащихся задавать вопросы и предоставляет инструменты для решения задач из обычной жизни. Учащиеся задают вопросы и решают задачи. Этот материал не дает учащимся всего того, что им нужно знать. Вместо этого они задаются вопросом о том, что знают, и изучают еще не освоенные моменты. В процессе работы с данным оборудованием учащиеся овладевают ключевыми коммуникативными, учебнопознавательными, ценностно-смысловыми, личностного самосовершенствования компетенциями и информационно-коммуникационными технологиями.

Новые принципы решения актуальных задач человечества с помощью роботов, усвоенные в школьном возрасте, ко времени окончания вуза и начала работы по специальности отзовутся в принципиально новом подходе к реальным задачам. Занимаясь с учащимися робототехникой, мы подготовим специалистов

нового склада, способных к совершению инновационного прорыва в современной науке и технике.

Новизна

Занятия по программе направлены на развитие изобразительных, словесных, конструкторских способностей. Все эти направления тесно связаны, и один вид творчества не исключает развитие другого, а вносит разнообразие в творческую деятельность. Каждый ребенок, участвующий в работе по выполнению предложенного задания, высказывает свое отношение к выполненной работе, рассказывает о ходе выполнения задания, о назначении выполненного проекта.

Образовательный робототехнический набор ABPOPA Robotics Олимп представляет собой идеальное сочетание ярких элементов конструктора, простых в использовании электронных компонентов и интуитивно понятного языка программирования. С помощью этого решения учащиеся, в рамках увлекательного игрового обучения, смогут развивать навыки критического мышления и решения задач одинаково успешно, невзирая на уровень подготовки и возраст.

Немаловажна и социальная значимость программы, которая определена возможностью обучения детей разного социального статуса, в сотрудничестве с семьей, школой и социальными партнерами.

Адресат программы: данная программа рассчитана на обучающихся 1-4 классов. В объединение принимаются как мальчики, так и девочки 7-11 лет, проявившие интерес к изучению робототехники, специальных способностей в данной предметной области не требуется. Зачисление происходит с письменного согласия родителей (законных представителей). Количественная наполняемость группы 8-12 человек. При поступлении необходимо иметь сертификат ПФДО.

Объем и срок освоения программы.

Объем программы - 137 часа.

Программа рассчитана на 1 год обучения.

Формы обучения очная.

Режим занятий: Учебная нагрузка рассчитывается в академических часах.

Продолжительность одного академического часа равна 40 минутам. Перерыв между учебными занятиями 10 мин.

Занятия проводятся у двух групп:

- 1 группа (1 класс с 05 ноября) 1 раз в неделю по 1 часу 29 часов в год.
- 2 группа (2 класс) 1 раз в неделю по 1 часу 36 часов в год.
- 3 группа (3 класс) 1 раз в неделю по 1 часу 36 часов в год.
- 4 группа (4 класс) 1 раз в неделю по 1 часу 36 часов в год

Особенности организации образовательного процесса. Программа представляет собой традиционную модель линейной последовательности освоения в течение одного года.

Организационные формы обучения: занятия проходят в индивидуально - групповой форме обучения. Группы формируются из обучающихся одного

возраста.

Методы обучения

Целесообразными методами, используемыми в процессе реализации программы «Роботариум», являются:

Теоретический блок:

- устное изложения материала (рассказ, лекция, объяснение и др.);
- беседа;
- показ (демонстрация, экскурсия, наблюдение, презентация и др.);
- упражнения (устные, письменные, тестовые);
- самоподготовка.

Практический блок:

- индивидуальные и групповые задания (для отработки специфических навыков, при подготовке к фестивалям, конкурсам, выставкам и др.);
- конкурсы (внутри детского объединения, городские, районные, областные и др. уровней);
- мастер-классы (выездные, семейные, массовые и др.).

В процессе реализации программы на занятиях приоритетно используются методы: рассказ, беседа, демонстрация, практическая работа. Ведущим методом является проектирование. Использование этого метода позволяет учащимся создавать оригинальные по форме и содержанию модели и конструкции. Теоретические и практические занятия проводятся с привлечением дидактических материалов. У детей воспитываются умения и навыки самостоятельного принятия решений. Изучение данного курса тесно связано с физикой, математикой, черчением, информатикой.

Типы и формы организации занятий:

Групповые и парные формы работы. Парная форма работы предполагает работу детей в игре. Это объединяет детей, учит их взаимодействовать друг с другом, развивать общение, навык сотрудничества. Пары могут быть сформированы по желанию детей или по желанию педагога.

Групповая форма работы позволяет работать с небольшим количеством обучающихся, и объединять их в группы по каким-либо признакам. Например, по уровню развития, по возрасту, по половому признаку и др. Так же группы могут образовываться по желанию или случайному выбору. Это улучшает эффективность работы, образовательного процесса, а также делает его разнообразным и повышает интерес. Таким образом, можно разрешить конфликт между ребятами или улучшить взаимоотношения. Работая группами можно закреплять практические навыки работы с роботизированными моделями. Например, каждая группа детей получает свое задание и выполняет его совместными усилиями.

Одно из главных условий успеха обучения детей и развития их творчества - это индивидуальный подход к каждому ребенку.

Объем и сроки реализации программы: программа рассчитана на 1 учебный год, всего за год - 36 часа. Занятия проводятся по 1 разу в неделю по 1 академическому часу. Продолжительность одного академического часа - 40 минут.

Формы подведения итогов по программе: беседа, практическое занятие, тестирование, защита проекта.

1.2.Цель и задачи программы.

Цель: Развитие у детей научно - технического мышления, мотивации к познанию и интереса к техническому творчеству через обучение конструированию с помощью образовательного робототехнического набора ABPOPA Robotics Олимп.

Задачи:

Обучающие:

- научить работать с конструктором ABPOPA Robotics Олимп;
- изучить различные передачи и механизмы;
- обучить работе с интерфейсами платформы по средствам подключения внешних устройств и написания программ.

Развивающие:

- развить познавательные процессы (внимание, мышление), интерес к технике, конструированию, программированию, высоким технологиям;
- формировать интерес к профессиональной деятельности технической направленности.

Воспитательные:

- способствовать воспитанию личностных качеств: целеустремленности, настойчивости, самостоятельности, чувства коллективизма и взаимной поддержки, чувство такта;
- способствовать воспитанию ценностного отношения к своему здоровью.

1.3.Содержание программы 1.3.1.Учебный (тематический) план 1 группа

No		Количество часов			Формы
п/п	Наименование разделов и тем	всего	теория	практика	контроля
1	Danzar 1 Oassans nagaris a				
	Раздел 1. Основы работы с конструктором АВРОРА Robotics Олимп	3	1	2	Наблюдение
1.1	Вводное занятие.	1	1	0	

1.2	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	1	-	1	
1.3	Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.	1	-	1	Наблюдение
2	Раздел 2. Изучение основных конструкций набора ABPOPA Robotics Олимп	8	1	7	
2.1	Основные ременные передачи. Работа с моделями.	1	0,5	0,5	
2.2	Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона	1	0	1	
2.3	Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.	1	0	1	
2.4	Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния.	1	0	1	Наблюдение
2.5	Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой передачей.	1	0,5	0,5	
2.6	Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп	3	0	3	
3	Раздел 3. Программное обеспечение набора ABPOPA Robotics Олимп	3	2	1	Наблюдение
3.1	Знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.	1	1	0	

3.2	Блоки программирования.	2	1	1	
4	Раздел 4. Среда	4	0	4	Наблюдение
	конструирования.				
4.1	Мир в котором я живу	1	0	1	
	Город. Городской пейзаж	1	0	1	_
4.1.2	Село. Сельский пейзаж	1	0	1	
4.1.3	Школа, школьный двор	1	0	1	
4.2	В мире транспорта	4	0	4	
4.2.1	Наземный транспорт	1	0	1	Наблюдение
4.2.2	Водный транспорт	1	0	1	
4.2.3	Космические модели	1	0	1	
4.2.4	Военная техника	1	0	1	Наблюдение
4.3	В мире животных	2	0	2	
4.3.1	Домашние животные	1	0	1	
4.3.2	Дикие животные	1	0	1	Наблюдение
4.4	Haбop ABPOPA Robotics Олимп в быту	4	0	4	
4.4.1	Подготовка к соревнованиям. Внутренние соревнования. Разбор ошибок.	2	0	2	
4.4.2	Свободное творческое конструирование	2	0	2	Соревновани я
5	Итоговое занятие	1	0	1	
	Итого:	29	4	25	

1.3.2.Содержание учебного плана 1 группы

Раздел 1. Основы работы с набором ABPOPA Robotics Олимп 1.1.Вводное занятие.

Теория: Проведения инструктажей (ПБ; по противодействию терроризму и действиям в экстренных ситуациях; ОТ при проведении массовых мероприятий; ТБ детей и подростков; ПДД). Обучающиеся в первый день занятий проходят инструктаж по правилам техники безопасности и расписываются в журнале. Педагог на каждом занятии напоминает обучающимся об основных правилах соблюдения техники безопасности.

Практика: Знакомство обучающихся друг с другом и с педагогом. Правила работы на занятиях. Техника безопасности на занятиях при работе с конструктором ABPOPA Robotics Олимп, ноутбуками, компьютера и планшетами.

Формы контроля: мониторинг

1.2. Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп

Теория: Исследование деталей конструктора, дифференциация их по размеру и форме.

Знакомство с программным обеспечением

Практика: Конструирование произвольных моделей. Игра «Мешочек на ощупь».

1.3. Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.

Теория: Исследование деталей конструктора, способов их соединения, дифференциация деталей по назначению или предъявленному образцу. Знакомство с инструкциями (чертежами). Способы соединения деталей.

Практика: Просмотр презентации «Самые высокие башни мира». Постройка башни (падающие, сказочные). Соревнования на самую высокую башню.

Формы контроля: игра, викторина мониторинг

Раздел 2. Изучение основных конструкций набора ABPOPA Robotics Олимп **2.1.Основные ременные передачи.** Работа с моделью на основе ременных передач

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Знакомство с системой шкивов и ремней (ременных передач), работающих в модели. Повышающая и понижающая ременные передачи. Анализ влияния смены ремня на направление и скорость движения модели. Понимание того, как изменение диаметра шкивов влияет на скорость движений модели.

Практика: Работа с моделями на основе ременных передач. Заполнение таблицы с тестовым заданием. Установление соотношения между диаметром и скоростью вращения (числом оборотов).

2.2. Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона

Теория: Изучение рычажного механизма, работающего в модели. Применение терминов - плечо силы, плечо груза и основа опоры. Условия, обеспечивающие устойчивое движение модели. Понятие о центре тяжести. Датчик наклона.

Практика: Работа с моделями с датчиком наклона. Усложнение поведения модели путем установки на модель датчика расстояния и программирования воспроизведения звуков, синхронизированных с движением.

Изучение основных конструкций.

2.3. Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Изучение влияния зубчатых колес на изменение направления движения. Устное и письменное общение с использованием специальных терминов.

Практика: Правила работы с конструктором. Работа с моделями, имеющие зубчатые колеса. Знакомство с работой зубчатых колес. Усложнение поведения модели путем установки и использования датчика наклона.

2.4. Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния.

Теория: Обучение системному подходу при работе с комплектами конструктора ABPOPA Robotics Олимп. Объекты техники и технологические процессы.

Изучение панели инструментов программирования, их обозначения. Основные сведения о перечне терминов, вкладки связи, содержания, проекта и экрана. Последовательность работы с программой. Практика: Правила работы с конструктором. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния. Программное обеспечение ABPOPA Robotics Олимп. Знакомство с основными составляющими частями среды конструктора. Основные идеи построения и программирования моделей в разных отраслях. Изучение систем шкивов и ремней (ременная передача). Использование числового способа представления звука и продолжительности работы мотора.

2.5. Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой передачей.

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Изучение рычажного механизма и влияние конфигурации кулачкового механизма на определенный ритм. Практика: Конструирование различных моделей из разных областей с кулачковой передачей. Модификация конструкции модели путём изменения кулачкового механизма с целью изменения ритма движений рычагов. Программирование соответствующего звукового сопровождения, чтобы поведение модели стало более эффектным. Заполнение таблицы с тестовым заданием.

2.6. Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп

Теория: Подведение итогов по модулю. Деление на группы с целью закрепления усвоенного материала по конструированию и программированию различных моделей.

Практика: Защита созданных моделей в группах. Объяснение применения различных механизмов при конструировании моделей. Краткая презентация.

Формы и виды контроля: Оценка качества изделий. Проведение игр на взаимоконтроль с изготовленными моделями. Практическая работа.

Формы контроля: викторина, игра, защита проекта

Раздел 3. Программное обеспечение набора ABPOPA Robotics Олимп

3.1. Знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.

Теория: знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп **Практика:** Составление простых программ по линейным и псевдолинейным алгоритмам.

3.2 Среда программирования. Скрейтч.

Теория: Обзор программной среды ABPOPA Robotics Олимп.

Практика: Программирование в среде ABPOPA Robotics Олимп

Блоки программирования.

Теория: Обзор программной среды ABPOPA Robotics Олимп блоками Практика: Программирование в среде ABPOPA Robotics Олимп Prime блоками Формы контроля: игра, мониторинг

Раздел 4. Раздел 4. Среда конструирования.

4.1. Мир в котором я живу

4.1.1 Город. Городской пейзаж

Теория: Модели современных построек. Анализ моделей, установление взаимосвязей. Баланс конструкции.

Практика: Конструирование городских построек. Игра «Собери модель»

4.1.2 Село. Сельский пейзаж

Теория: Модели построек сельских домиков, улиц села.

Усадьба. Фермерские постройки.

Практика: Конструирование сельского пейзажа.

4.1.3 Школа, школьный двор

Теория: Модель школы, спортивной площадки, школьного двора.

Практика: Конструирование школьного дворика.

4.2. В мире транспорта

4.2.1 Наземный транспорт

Теория: Названия транспортных средств; правила поведения в транспорте; правила поведения на проезжей части, понятия «тяга» и «толчок». Виды сельскохозяйственного транспорта его назначение. Модели транспорта муниципальных служб города.

Практика: Конструирование модели городского транспорта, сельскохозяйственной техники, скорой помощи, пожарной машины и т.п.

4.2.2 Водный транспорт

Теория: История водного транспорта. Их виды Модели лодки, парусника, корабля, парохода.

Принципы равновесия; понятие энергии ветра; названия водных транспортных

средств.

Практика: Конструирование модели корабля.

4.2.3. Космические модели

Теория: Освоение понятий: солнечная система, галактика, орбита, планета, звезда. Модели космических летательных аппаратов. Дизайн и виды космических кораблей в фильмах, мультфильмах.

Практика: Конструирование модели космического летательного аппарата.

4.2.5 Военная техника

Теория: Модели и образцы военной техники.

Практика: Конструирование модели военной техники.

4.3. В мире животных

4.3.1. Домашние животные

Теория: Разнообразие домашних животных. Фигурки домашних животных.

Практика: Конструирование фигурок домашних животных. Моделирование зоопарка.

4.3.2. Дикие животные

Теория: Разнообразие животных. Фигурки диких животных.

Практика: Конструирование фигурок диких животных. Моделирование зоопарка.

4.4. Haбop ABPOPA Robotics Олимп в быту

4.4.1 Подготовка к соревнованиям. Внутренние соревнования. Разбор ошибок

Теория: Возможности конструктора ABPOPA Robotics Олимп безграничны.

Практика: Изготовление фиксатора для кабеля зарядного устройства и крючка для ключей, подставки для книг, подставки для ручек и карандашей на стол.

Формы контроля: защита проекта.

4.4.2.Свободное творческое конструирование.

5. Итоговое занятие.

Практика. Подведение итогов работы, защита проектов, выполненных с помощью конструктора ABPOPA Robotics Олимп.

1.3.3.Учебный (тематический) план 2 группы

No	П	Кол	Формы		
п/п	Наименование разделов и тем	всего	теория	практика	контроля
1	Раздел 1. Основы работы с конструктором ABPOPA Robotics Олимп	3	1	2	Беседа, мониторинг,
1.1	Вводное занятие.	1	-	1	викторина,
1.2	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	1	0,5	0,5	игра
1.3	Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.	1	0,5	0,5	
2	Раздел 2. Изучение основных конструкций набора ABPOPA Robotics Олимп	6	2	4	
2.1	Основные ременные передачи. Работа с моделями.	1	0,5	0,5	
2.2	Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона	1	0,5	0,5	Беседа, обсуждение,
2.3	Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.	1	0	1	практическая работа,
2.4	Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик	1	1	0	выставка, соревнование, викторина,
2.5	Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой передачей.	1	0	1	игра
2.6	Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп	1	0	1	
3	Раздел 3. Программное обеспечение набора ABPOPA Robotics Олимп	3	1	2	Беседа, обсуждение,
3.1	Знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.	1	0,5	0,5	практическая работа, выставка, соревнование

	Среда программирования.				, викторина,
3.2	Скрейтч.	1	0,5	0,5	игра
3.3	Блоки программирования.	1	0	1	
4	Раздел 4. Среда	24	0	24	Беседа,
4.1	Мир в котором я живу	3	0	3	обсуждение,
4.1.1	Город. Городской пейзаж	1	0	1	практическая работа,
4.1.2	Село. Сельский пейзаж	1	0	1	выставка,
4.1.3	Школа, школьный двор	1	0	1	соревнование , викторина, игра
4.2	В мире транспорта	5	0	5	
4.2.1	Наземный транспорт	1	0	1	
4.2.2	Водный транспорт	1	0	1	
4.2.3	Воздушный транспорт	1	0	1	
4.2.4	Космические модели	1	0	1	
4.2.5	Военная техника	1	0	1	
4.3	В мире животных	2	0	2	
4.3.1	Домашние животные	1	0	1	
4.3.2	Дикие животные	1	0	1	
4.4	Набор ABPOPA Robotics Олимп	13	0	13	
4.1.1	Необычное использование конструктора ABPOPA Robotics	3	0	3	
4.1.2	Свободное творческое конструирование	10	0	10	Беседа,
5	Итоговое занятие	1	-	1	обсуждение, практическая
	Итого:	36	4	32	работа,

Содержание учебного плана 2 группы

Раздел 1. Основы работы с набором ABPOPA Robotics Олимп 1.1.Вводное занятие

Теория: Проведения инструктажей (ПБ; по противодействию терроризму и действиям в экстренных ситуациях; ОТ при проведении массовых мероприятий; ТБ детей и подростков; ПДД). Обучающиеся в первый день занятий проходят инструктаж по правилам техники безопасности и расписываются в журнале.

Педагог на каждом занятии напоминает обучающимся об основных правилах соблюдения техники безопасности.

Практика: Знакомство обучающихся друг с другом и с педагогом. Правила работы на занятиях. Техника безопасности на занятиях при работе с конструктором ABPOPA Robotics Олимп, ноутбуками, компьютера и планшетами.

Формы контроля: мониторинг

1.2. Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп

Теория: Исследование деталей конструктора, дифференциация их по размеру и форме.

Знакомство с программным обеспечением

Практика: Конструирование произвольных моделей. Игра «Мешочек на ощупь».

1.3. Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.

Теория: Исследование деталей конструктора, способов их соединения, дифференциация деталей по назначению или предъявленному образцу. Знакомство с инструкциями (чертежами). Способы соединения деталей.

Практика: Просмотр презентации «Самые высокие башни мира». Постройка башни (падающие, сказочные). Соревнования на самую высокую башню.

Формы контроля: игра, викторина мониторинг

Раздел 2. Изучение основных конструкций набора ABPOPA Robotics Олимп 2.1. Основные ременные передачи. Работа с моделью на основе ременных передач

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Знакомство с системой шкивов и ремней (ременных передач), работающих в модели. Повышающая и понижающая ременные передачи. Анализ влияния смены ремня на направление и скорость движения модели. Понимание того, как изменение диаметра шкивов влияет на скорость движений модели.

Практика: Работа с моделями на основе ременных передач. Заполнение таблицы с тестовым заданием. Установление соотношения между диаметром и скоростью вращения (числом оборотов).

2.2. Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона

Теория: Изучение рычажного механизма, работающего в модели. Применение терминов - плечо силы, плечо груза и основа опоры. Условия, обеспечивающие устойчивое движение модели. Понятие о центре тяжести. Датчик наклона.

Практика: Работа с моделями с датчиком наклона. Усложнение поведения модели путем установки на модель датчика расстояния и программирования воспроизведения звуков, синхронизированных с движением.

2.3. Изучение основных конструкций. Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в

модели. Изучение влияния зубчатых колес на изменение направления движения. Устное и письменное общение с использованием специальных терминов.

Практика: Правила работы с конструктором. Работа с моделями, имеющие зубчатые колеса. Знакомство с работой зубчатых колес. Усложнение поведения модели путем установки и использования датчика наклона.

2.4. Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния.

Теория: Обучение системному подходу при работе с комплектами конструктора ABPOPA Robotics Олимп. Объекты техники и технологические процессы.

Изучение панели инструментов программирования, их обозначения. Основные сведения о перечне терминов, вкладки связи, содержания, проекта и экрана. Последовательность работы с программой. Практика: Правила работы с конструктором. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния. Программное обеспечение ABPOPA Robotics Олимп. Знакомство с основными составляющими частями среды конструктора. Основные идеи построения и программирования моделей в разных отраслях. Изучение систем шкивов и ремней (ременная передача). Использование числового способа представления звука и продолжительности работы мотора.

2.5. Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой передачей.

Теория: Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Изучение рычажного механизма и влияние конфигурации кулачкового механизма на определенный ритм. Практика: Конструирование различных моделей из разных областей с кулачковой передачей. Модификация конструкции модели путём изменения кулачкового механизма с целью изменения ритма движений рычагов. Программирование соответствующего звукового сопровождения, чтобы поведение модели стало более эффектным. Заполнение таблицы с тестовым заданием.

2.6. Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп

Теория: Подведение итогов по модулю. Деление на группы с целью закрепления усвоенного материала по конструированию и программированию различных моделей.

Практика: Защита созданных моделей в группах. Объяснение применения различных механизмов при конструировании моделей. Краткая презентация.

Формы и виды контроля: Оценка качества изделий. Проведение игр на взаимоконтроль с изготовленными моделями. Практическая работа.

Формы контроля: викторина, игра, защита проекта

Раздел 3. Программное обеспечение набора ABPOPA Robotics Олимп

3.1. Знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.

Теория: знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп **Практика:** Составление простых программ по линейным и псевдолинейным алгоритмам.

3.2. Среда программирования. Скрейтч.

Теория: Обзор программной среды ABPOPA Robotics Олимп.

Практика: Программирование в среде ABPOPA Robotics Олимп

3.3. Блоки программирования.

Теория: Обзор программной среды ABPOPA Robotics Олимп блоками

Практика: Программирование в среде ABPOPA Robotics Олимп Prime блоками Формы контроля: игра, мониторинг

Раздел 4. Среда конструирования.

4.1. Мир в котором я живу

4.1.1. Город. Городской пейзаж

Теория: Модели современных построек. Анализ моделей, установление взаимосвязей. Баланс конструкции.

Практика: Конструирование городских построек. Игра «Собери модель»

4.1.2. Село. Сельский пейзаж

Теория: Модели построек сельских домиков, улиц села.

Усадьба. Фермерские постройки.

Практика: Конструирование сельского пейзажа.

4.1.3. Школа, школьный двор

Теория: Модель школы, спортивной площадки, школьного двора.

Практика: Конструирование школьного дворика.

4.2. В мире транспорта

4.2.1 Наземный транспорт

Теория: Названия транспортных средств; правила поведения в транспорте; правила поведения на проезжей части, понятия «тяга» и «толчок». Виды сельскохозяйственного транспорта его назначение. Модели транспорта муниципальных служб города.

Практика: Конструирование модели городского транспорта, сельскохозяйственной техники, скорой помощи, пожарной машины и т.п.

4.2.3 Водный транспорт

Теория: История водного транспорта. Их виды Модели лодки, парусника, корабля, парохода.

Принципы равновесия; понятие энергии ветра; названия водных транспортных средств.

Практика: Конструирование модели корабля.

4.2.3. Воздушный транспорт

Теория: История авиации Модели самолетов, вертолетов и т.д.

Практика: Конструирование модели самолета, вертолета.

4.2.4. Космические модели

Теория: Освоение понятий: солнечная система, галактика, орбита, планета, звезда. Модели космических летательных аппаратов. Дизайн и виды космических кораблей в фильмах, мультфильмах.

Практика: Конструирование модели космического летательного аппарата.

4.2.5. Военная техника

Теория: Модели и образцы военной техники.

Практика: Конструирование модели военной техники.

4.3. В мире животных

4.3.1. Домашние животные

Теория: Разнообразие домашних животных. Фигурки домашних животных.

Практика: Конструирование фигурок домашних животных. Моделирование зоопарка.

4.3.2. Дикие животные

Теория: Разнообразие животных. Фигурки диких животных.

Практика: Конструирование фигурок диких животных. Моделирование зоопарка.

4.4. Haбop ABPOPA Robotics Олимп в быту

4.4.1 Подготовка к соревнованиям. Внутренние соревнования. Разбор ошибок

Теория: Возможности конструктора ABPOPA Robotics Олимп безграничны.

Практика: Изготовление фиксатора для кабеля зарядного устройства и крючка для ключей, подставки для книг, подставки для ручек и карандашей на стол.

Формы контроля: защита проекта.

4.4.2.Свободное творческое конструирование.

5. Итоговое занятие.

Практика. Подведение итогов работы, защита проектов, выполненных с помощью конструктора ABPOPA Robotics Олимп.

1.3.5.Учебный (тематический) план 3 группы

No	Тема	Количест	во часов		Формы
π/		теория	практика	всего	контроля
П					
1.	Вводное занятие: знакомство с набором и ПО. Первичный инструктаж.	1	2	3	Входной контроль. Беседа
2.	Проекты «Парк мечты»	2	4	6	Презентация проектов

Ито	ρ το:	10	26	36	
7.	Заключительное занятие	1	1	2	Беседа Выставка
6.	Создание собственного проекта	0	4	4	Презентация проектов Итоговый контроль
5.	Проекты «Прогулка по зоопарку»	2	5	7	Презентация проектов
4.	Проекты «Поехали!» Повторный инструктаж.	2	5	7	Презентация проектов
3.	Проекты «Мир профессий»	2	5	7	Презентация проектов Промежуточны й контроль

1.3.6.Содержание учебно - тематического плана 3 группа

Вволное занятие

Тема 1. Знакомство с конструктором ABPOPA Robotics «Олимп».

<u>Теоретическая часть:</u> Инструктаж по технике безопасности. Идея создания роботов. История робототехники. Что такое робот. Виды современных роботов. Применение роботов в современном мире. Профессии, связанные с изобретением и производством технических средств. Знакомство с конструктором ABPOPA Robotics «Олимп». Виды деталей ABPOPA Robotics «Олимп». Знакомство с основными составляющими частями среды конструктора: балка с основанием 2-модульная, балка с шипами, зубчатая рейка, ось, ремень и другие.

<u>Практическая часть:</u> Выработка навыка различения деталей в коробке, умения слушать инструкции педагога. Соревнование «Самая высокая башня».

Форма контроля: Соревнование.

Tema 2. Группировка деталей ABPOPA Robotics «Олимп». Виды их соединения.

Теоретическая часть: Исследование деталей конструктора и видов их соединения. Прочность соединения - устойчивость конструкции. Вырабатывать навык ориентации в деталях, их классификации в соответствии со спецификациями, приложенными к конструктору, умения слушать педагога. Знакомство с принципом создания конструкций (видеопрезентация) (использование ИКТ).

<u>Практическая часть:</u> Учимся группировать детали ABPOPA Robotics «Олимп».

Сборка набора ABPOPA Robotics «Олимп». Соревнование «Самая большая пирамида».

Форма контроля: Соревнование.

Основы конструирования (ABPOPA Robotics «Олимп») «Парк мечты».

Тема 3 Мотор и ось. Зубчатые колёса (ABPOPA Robotics «Олимп»).

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство детей с панелью инструментов, функциональными командами; составление программ в режиме конструирования. Выработка навыка запуска и остановки выполнения программы. Знакомство с мотором. Знакомство с зубчатыми колёсами. Знакомство с понижающей и повышающей зубчатыми передачами.

<u>Практическая часть</u>: Построение модели «Качели». Эксперименты по программированию параметров мотора.

Форма контроля: Тестирование и запуск модели.

Тема 4. Перекрёстная и ременная передача.

Теоретическая часть: Структура и ход программы. Датчики и их параметры:

датчик поворота;

датчик наклона.

Знакомство с перекрёстной и ременной передачей.

<u>Практическая часть</u>: Построение модели «Машина».

<u>Теоретическая часть:</u> Сравнение данных видов передачи. Знакомство со способами снижения и увеличения скорости.

Практическая часть: Построение модели, показанной на картинке.

Теоретическая часть: 2

часа Форма контроля: Опрос.

Практическая работа № 1 «Автомат с игрушками».

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с особенностями конструкции. Построение сюжетной линии.

<u>Практическая часть</u>: Сборка и программирование действующей модели. Составление собственной программы, демонстрация модели. Закрепление навыка соединения деталей, обучение учащихся расположению деталей в порядке убывания, развитие ассоциативного мышления, развитие умения делать прочную, устойчивую постройку, умения работы в группе, умения слушать инструкцию.

Практическая работа № 3 «Волшебные качели».

Теоретическая часть: Что такое наука. Пластина. Понятие силы тяжести.

<u>Практическая часть</u>: Построение модели, показанной на картинке. Закрепление навыков сборки и программирования механизма с использованием рычага и кулачка. Практическая работа № 3 «Волшебные качели».

Форма контроля: Демонстрация и запуск модели.

Тема 5. Практическая работа № 4 «Смельчак канатоходец».

<u>Теоретическая часть:</u> Что такое гравитация, эквилибристика, равновсесие. Кто такие

канатоходцы. Знакомство с особенностями конструкции. Построение

сюжетной линии.

<u>Практическая часть</u>: Сборка и программирование действующей модели. Составление собственной программы, демонстрация модели. Закрепление навыка соединения деталей, обучение учащихся расположению деталей в порядке убывания, развитие ассоциативного мышления, развитие умения делать прочную, устойчивую постройку, умения работы в группе, умения слушать инструкцию. Практическая работа № 4 «Смельчак канатоходец». <u>Форма контроля:</u> Выставка моделей.

Тема 6. Блоки программы, маркировка моторов.

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с понятием «Цикл». Знакомство с блоком «Прибавить к экрану» и «Вычесть из экрана». Назначение данных блоков.

<u>Практическая часть</u>: Построение модели, показанной на картинке. Выработка навыка запуска и остановки выполнения программы.

Форма контроля: Викторина, педагогическое наблюдение.

Тема 7. Практическая работа № 5 «Настольный футбол».

<u>Теоретическая часть:</u> Историческая справка игры футбол. Что такое кикер и как в него играть. Знакомство с особенностями конструкции. Построение сюжетной линии.

<u>Практическая часть</u>: Сборка и программирование действующей модели. Составление собственной программы, демонстрация модели. Закрепление навыка соединения деталей, обучение учащихся расположению деталей в порядке убывания, развитие ассоциативного мышления, развитие умения делать прочную, устойчивую постройку, умения работы в группе, умения слушать инструкцию. Практическая работа № 5 «Настольный футбол».

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 8. Практическая работа № 6 «Колесо обозрения».

<u>Теоретическая часть:</u> Назначение строительных материалов. Виды строительных машин. Колесо обозрения, знакомство с особенностями конструкции. Построение сюжетной линии. <u>Практическая часть</u>: Сборка и программирование действующей модели. Составление собственной программы, демонстрация модели. Закрепление навыка соединения деталей, обучение учащихся расположению деталей в порядке убывания, развитие ассоциативного мышления, развитие умения делать прочную, устойчивую постройку, умения работы в группе, умения слушать инструкцию. Практическая работа № 6 «Колесо обозрения».

Форма контроля: Испытание модели.

Тема 9. Практическая работа № 7 «Картинг».

<u>Теоретическая часть:</u> Виды спорта. Скорость, время, расстояние. Силы трения и его виды. Знакомство с особенностями конструкции. Построение сюжетной линии.

<u>Практическая часть</u>: Сборка и программирование действующей модели. Составление собственной программы, демонстрация модели. Закрепление навыка соединения деталей, обучение учащихся расположению деталей в порядке

убывания, развитие ассоциативного мышления, развитие умения делать прочную, устойчивую постройку, умения работы в группе, умения слушать инструкцию. Практическая работа № 7 «Картинг».

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 10. Практическая работа № 8 «Автоматическая дверь».

<u>Теоретическая часть:</u> Червячная передача. Механическая передача энергии. Знакомство с особенностями конструкций.

<u>Практическая часть</u>: Закрепление материала. Сборка модели по замыслу обучающихся с применением имеющихся знаний. Представление модели. Практическая работа № 8

«Автоматическая дверь».

<u>Форма контроля:</u> Сборка моделей по замыслу обучающихся. Представление моделей.

РобоЦентр

«Мир профессий»

Тема 11. Практическая работа № 9 «Пилот».

<u>Теоретическая часть:</u> История авиации и профессии пилота. Изучение электрических элементов прибора. Знакомство с особенностями конструкции. Построение сюжетной линии. <u>Практическая часть</u>: Закрепление базового материала. Практическая работа № 9 «Пилот». <u>Форма контроля:</u> Выставка моделей.

Тема 12 Практическая работа № 10 «Агроном».

<u>Теоретическая часть:</u> <u>Ременная и зубчатая передачи.</u> Растениеводство, профессия агроном.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 10 «Агроном». Знакомство с особенностями конструкции.

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 13. Практическая работа № 11 «Металлург».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение металлических полезных ископаемых и ознакомление с профессией металлурга. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 11 «Металлург». Сборка и программирование модели «Металлург».

Форма контроля: Тестирование модели.

Тема 14. Практическая работа № 12 «Швея».

<u>Теоретическая часть:</u> Ознакомление с историей одежды и текстильной промышленности. Изучение устройства швейной машинки. Получение знаний о профессии швеи. Изучение зубчатой передачи.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Швея». Практическая работа № 12 «Швея». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Презентация и запуск моделей.

Тема 15. Практическая работа № 13 «Нефтяник».

<u>Теоретическая часть:</u> Ознакомление с видами транспорта. Изучение горючих полезных ископаемых. Получение знаний о профессии нефтяника. Получение знаний о необходимости и практичности сочетания нескольких механизмов.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Нефтяник». Практическая работа № 13

«Нефтяник». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Опрос. Демонстрация моделей.

Тема 16. Практическая работа № 14 «Строитель».

Теоретическая часть: История профессии строитель.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Строитель». Практическая работа № 14

«Строитель». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Викторина. Выставка моделей.

Тема 17. Практическая работа № 15 «Художник».

<u>Теоретическая часть:</u> История профессии «Художник». Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Художник». Практическая работа № 15

«Художник». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Опрос. Испытание модели.

Тема 18. Практическая работа № 16 «Повар».

<u>Теоретическая часть:</u> История профессии повар. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Повар». Практическая работа № 16 «Повар». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

<u>Форма контроля:</u> Строительство и испытание модели. Педагогическое наблюдение.

Основы прикладной механики

Поехали.

Тема 19. Практическая работа № 17 «Мой автомобиль».

<u>Теоретическая часть:</u> История развития автомобилестроения. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Мой автомобиль». Практическая работа № 17 «Мой автомобиль». Знакомство с особенностями конструкции.

Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 20. Практическая работа № 18 «Убираем улицы».

<u>Теоретическая часть:</u> Виды уборочных машин и их назначение. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Убираем улицы». Практическая работа № 18 «Убираем улицы». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Опрос. Выставка моделей.

Тема 21. Практическая работа № 19 «Едем на экскурсии».

Теоретическая часть: Особенности сборки конструкции автомобилей.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Едем на экскурсии». Практическая работа № 19 «Едем на экскурсии». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Викторина. Тестирование модели.

Тема 22. Практическая работа № 20 «Найди путь».

<u>Теоретическая часть:</u> История появления. Особенности строения автомобиля. Особенности сборки конструкции

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Найди путь». Практическая работа № 20 «Найди путь». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Презентация моделей.

Тема 22. Практическая работа № 21 «Умная машина 1».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение разновидностей автомобилей. Знакомство с особенностями конструкций.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Умная машина 1». Практическая работа № 21 «Умная машина 1 ». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 23. Практическая работа № 22 «Умная машина 2».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение разновидностей автомобилей. Знакомство с особенностями конструкций.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Умная машина 2». Практическая

работа № 22 «Умная машина 2 ». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Апробирование моделей.

Тема 24. Практическая работа № 23 «Умная машина 3».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение разновидностей автомобилей. Знакомство с особенностями конструкций.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Умная машина 3». Практическая работа № 23 «Умная машина 3». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Выставка моделей.

Тема 25. Самостоятельная работа «Моя машина».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение разновидностей автомобилей. Знакомство с особенностями конструкций.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Моя машина». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Строительство и тестирование моделей.

Основы прикладной механики.

Прогулка по зоопарку.

Тема 26. Практическая работа № 24 «Насекомые гусеница».

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с особенностями строения гусениц. Среда обитания.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Насекомые гусеница». Практическая работа № 25 «Насекомые гусеница». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 27. Практическая работа № 25 «Грызуны-мышка».

<u>Теоретическая</u> <u>часть:</u> Историческая справка. Среда обитания Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 25 «Грузуны-мышка». Сборка и программирование модели. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Тестирование моделей.

Тема 28. Практическая работа № 26 «Пресмыкающиеся - черепаха».

<u>Теоретическая часть:</u> Особенности строения черепах, среда обитания. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 26 «Пресмыкающиеся - черепаха». Сборка и программирование модели. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Апробирование модели.

Тема 29. Практическая работа № 27 «Олень».

Теоретическая часть: Среда обитания. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 27 «Олень». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Опрос. Демонстрация моделей.

Тема 30. Практическая работа № 28 «Крокодил».

<u>Теоретическая часть:</u> Особенности строения крокодилов, среда обитания. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 28 «Крокодил». Сборка и программирование модели. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Презентация и запуск моделей.

Тема 31. Практическая работа № 29 «Медведь».

<u>Теоретическая часть:</u> Особенности строения, среда обитания. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 29 «Медведь». Сборка и программирование модели. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Опрос. Испытание модели.

Тема32,33,34,35,36. Самостоятельная работа «Чему я научился?».

Выявление итогового уровня развития теоретических знаний, практических умений и навыков, их соответствия прогнозируемым результатам образовательной программы «Занимательное программировани».

Теоретическая часть: Выполнение тестового задания.

<u>Практическая часть:</u> Выполнение самостоятельной работы по собственному замыслу.

<u>Форма контроля:</u> Выполнение контрольного тестового и практического заданий.

1.3.7.Учебный (тематический) план 4 группы

No	Тема	Кол	Формы		
п/		теория	практика	всего	контроля
П					
1.	Вводное занятие: знакомство с набором и ПО. Первичный инструктаж.	1	2	3	Входной контроль. Беседа
2.	Проекты «Водный транспорт».	2	3	5	Презентация проектов
3.	Проекты «Архитектура».	2	7	9	Презентация проектов Промежуточны й контроль
4.	Проекты «Военная техника».	2	3	5	Презентация проектов
5.	Основы прикладной механики	0	7	7	Презентация проектов
6.	Создание собственного проекта	0	5	4	Презентация проектов Итоговый контроль
7.	Заключительное занятие	1	1	2	Беседа Выставка
	Итого:	8	28	36	

1.3.8.Содержание учебно - тематического плана 4 группы

Вводное занятие.

Тема 1, 2. Вводное занятие: знакомство с набором.

Первичный инструктаж.

Инструктаж по технике безопасности. Идея создания роботов. История робототехники. Что такое робот. Виды современных роботов. Применение роботов в современном мире. Профессии, связанные с изобретением и производством технических средств. Знакомство с конструктором ABPOPA Robotics «Олимп». Виды деталей ABPOPA Robotics «Олимп». Знакомство с основными составляющими частями среды конструктора: балка с основанием 2-модульная, балка с шипами, зубчатая рейка, ось, ремень и другие.

<u>Практическая часть:</u> Выработка навыка различения деталей в коробке, умения слушать инструкции педагога. Соревнование «Самая высокая башня».

Форма контроля: Соревнование. Цикл «Водный транспорт».

Тема 3. Практическая работа № 1 «Патрульный катер».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о водном транспорте. Знакомство детей с особенностями конструкции патрульного катера.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 1 «Патрульный катер». Развитие навыков проектирования и сборки моделей водного транспорта.

Форма контроля: Выставка «Наш патруль».

Тема 4. Практическая работа № 2 «Авианосец».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений об авианосцах. Знакомство детей с особенностями конструкции авианосца.

<u>Практическая часть:</u> Практическая работа № 2 «Авианосец». Развитие навыков

проектирования и сборки моделей водного транспорта.

Форма контроля: Опрос. Презентация и запуск моделей

Тема 5. Практическая работа № 3 «Гоночный катер».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о гоночных катерах. Знакомство детей с особенностями конструкции гоночного катера.

<u>Практическая часть:</u> Практическая работа № 3 «Гоночный катер». Развитие навыков проектирования и сборки моделей водного транспорта.

Форма контроля: Тестирование модели.

Цикл «Военная техника».

Тема 6. Практическая работа № 4 «Танк».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о сухопутном вооружении и его вклад в вооружение нашей страны. Знакомство детей с особенностями конструкции танка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 4 «Танк». Развитие навыков проектирования и сборки моделей танка. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Презентация и запуск моделей.

Тема 7. Практическая работа № 5 «Катюша».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о боевой машине «Катюша». Знакомство детей с особенностями конструкции боевой машины «Катюша».

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 5 «Катюша». Развитие навыков проектирования и сборки моделей «Катюш». Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 8. Практическая работа № 6 «Самолёт-истребитель».

Теоретическая часть: Изучение сведений о самолётах-истребителях.

Знакомство детей с особенностями конструкции самолёта-истребителя.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 6 «Самолёт-истребитель». Развитие навыков проектирования и сборки моделей самолётов-истребителей. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Испытание модели.

Цикл «Архитектура».

Тема 9. Практическая работа № 7 «Мельница».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о мельницах. Умение различать типы мельниц. Знать спектр применяемости данной конструкции в обществе. Знакомство с особенностями конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 7 «Мельница». Развитие навыков

проектирования и сборки моделей мельниц.

Форма контроля: Апробирование модели.

Тема 10. Практическая работа № 8 «Сложная мельница».

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с особенностями конструкции. Нахождение отличий сложной мельницы от простой мельницы.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 8 «Сложная мельница». Развитие навыков проектирования и сборки моделей сложных мельниц.

Форма контроля: Опрос. Презентация и запуск моделей

Тема 11. Практическая работа № 9 «Колесо обозрения».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства колеса обозрения. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 9 «Колесо обозрения». Сборка и

программирование модели колеса обозрения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Выставка моделей.

Тема 12. Практическая работа № 10 «Качели».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства качелей. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 10 «Качели». Сборка и программирование модели качелей. Разработка программы управления конструкцией.

Форма контроля: Тестирование модели.

Тема 13. Практическая работа № 11 «Карусель».

Теоретическая часть: Принцип устройства карусели. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 11 «Карусель». Сборка и программирование модели карусели. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 14. Практическая работа № 12 «Дом».

Теоретическая часть: Придумать с детьми сюжетную линию о доме.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 12 «Дом». Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Строительство и испытание моделей.

Тема 15. Практическая работа № 13 «Замок».

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с особенностями конструкции. Изучение сведений о замках.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 13 «Замок». Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Построение сюжетной линии. Форма контроля: Выставка моделей.

Тема 16. Практическая работа № 14 «Канатная дорога».

<u>Теоретическая часть:</u> Знакомство с особенностями конструкции. Изучение сведений о канатной дороге.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 14 «Канатная дорога». Развитие

инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Испытание моделей.

Тема 17. Практическая работа № 15 «Мини-завод».

<u>Теоретическая часть:</u> Изучение сведений о заводах. Знакомство с особенностями конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 15 «Мини-завод». Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Строительство и испытание модели.

Тема 18. Практическая работа № 16 «Разводной мост».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства разводного моста. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 16 «Разводной мост». Сборка и

программирование модели разводного моста. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 19. Самостоятельная работа «Я сам!».

Выявление уровня развития теоретических знаний, практических умений и навыков, их соответствия прогнозируемым результатам образовательной программы за первое полугодие второго года обучения.

Теоретическая часть: Выполнение тестового задания.

<u>Практическая часть:</u> Выполнение самостоятельной работы по собственному замыслу. <u>Форма контроля:</u> Выполнение контрольного тестового и практического заданий.

Основы прикладной механики

Тема 20. Практическая работа № 17 «Линия финиша».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства автомобиля и устройства финиша. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 17 «Линия финиша». Сборка и программирование модели автоматизированной линии финиша, автомобиля и трека. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Опрос. Конструирование модели. Наблюдение.

Тема 21. Практическая работа № 18 «Бурильщик».

<u>Теоретическая часть:</u> Автомобили и их виды, принцип их работы. и их среда обитания. Особенности сборки конструкции автомобиля «Бурильщика».

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 18 «Бурильщик». Знакомство с особенностями конструкций. Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Тестирование модели.

Тема 22. Практическая работа № 19 «Гоночная машина».

<u>Теоретическая часть:</u> Гоночные автомобили и их особенностях. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 19 «Гоночная машина». Знакомство с

особенностями конструкций. Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Презентация и запуск моделей.

Тема 23. Практическая работа № 20 «Машины с ременной передачей».

<u>Теоретическая часть:</u> Машины с ременной передачей. Строение корпуса. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 20 «Машины с ременной передачей». Знакомство с особенностями конструкций. Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование

модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 24. Практическая работа № 21 «Машины с червячной передачей».

<u>Теоретическая часть:</u> Машины с червячной передачей. Особенности сборки конструкции. <u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 21 «Машины с червячной передачей».

Знакомство с особенностями конструкций. Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Опрос.

Тема 25. Практическая работа № 22 «Машины с двумя моторами».

<u>Теоретическая часть:</u> Машины с двумя моторами. и их среда обитания. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 22 «Машины с двумя моторами». Знакомство с особенностями конструкций. Развитие инженерной мысли, логического мышления и пространственного воображения. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Демонстрация моделей.

Тема 26. Практическая работа № 23 «Вилочный погрузчик».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства вилочного погрузчика. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 23 «Вилочный погрузчик». Сборка и

программирование модели вилочного погрузчика. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Испытание модели.

Тема 27. Практическая работа № 24 «Башенный кран».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства башенного крана. Историческая справка.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 24 «Башенный кран». Сборка и

программирование модели башенного крана. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Конструирование модели.

Тема 28 <u>часть:</u> Принцип устройства большого крана. Найти отличия между большим краном и башенным краном.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 25 «Большой кран». Сборка и

программирование модели большого крана. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи.

Форма контроля: Беседа. Соревнование.

Тема 29. Практическая работа № 26 «Подъёмный кран».

<u>Теоретическая часть:</u> Принцип устройства подъёмного крана. Найти отличия между подъёмным краном и большим краном.

<u>Практическая часть</u>: Принцип устройства подъёмного крана. Найти отличия между подъёмным краном и большим краном.

Форма контроля: Беседа.

РобоЦентр

Тема 30. Практическая работа № 27 «Робот-ходун».

Теоретическая часть: Изучение особенностей антропоморфных роботов.

<u>Практическая часть</u>: Практическая работа № 27 «Робот-ходун». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Выставка моделей.

Тема 31. Практическая работа № 28 «Шагающая машина».

<u>Теоретическая часть:</u> Шагающие роботы. Строение корпуса. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Биплан». Практическая работа № 28 «Биплан». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

<u>Форма контроля:</u> Обсуждение и сравнение моделей шагающей машины и робота-ходуна.

Тема 32. Практическая работа № 29 «Звездолёт».

<u>Теоретическая часть:</u> Звездолёт. Строение корпуса. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Звездолёт». Практическая работа № 29

«Звездолёт». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Педагогическое наблюдение.

Тема 33. Практическая работа № 30 «Луноход».

<u>Теоретическая часть:</u> Луноход. Строение корпуса. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Луноход». Практическая работа № 30 «Луноход». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук,

технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Сборка и запуск модели.

Тема 34. Практическая работа № 31 «Космодром».

<u>Теоретическая часть:</u> Космодром. Строение корпуса. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Космодром». Практическая работа № 31

«Космодром». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Сборка и запуск модели.

Тема 35. Практическая работа № 32 «Спутник».

<u>Теоретическая часть:</u> Спутник. Строение. Особенности сборки конструкции.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Спутник». Практическая работа № 32 «Спутник». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

<u>Форма контроля:</u> Сборка конструкции «Спутник». Практическая работа № 32 «Спутник». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии..

Тема 35. Практическая работа № 33 «Инопланетянин».

Теоретическая часть: Изучение сведений о инопланетянинах.

<u>Практическая часть</u>: Сборка конструкции «Инопланетянин». Практическая работа № 33 «Инопланетянин». Знакомство с особенностями конструкции. Использование модели для выполнения задач, являющихся упражнениями из курсов естественных наук, технологии, математики, развития речи. Построение сюжетной линии.

Форма контроля: Испытание модели.

Тема 36. Самостоятельная работа «Чему я научился?».

Выявление уровня развития теоретических знаний, практических умений и навыков, их соответствия прогнозируемым результатам образовательной программы «Мой первый робот» за весь курс обучения.

Теоретическая часть: Выполнение тестового задания.

<u>Практическая часть:</u> Выполнение самостоятельной работы по собственному замыслу.

<u>Форма контроля:</u> Выполнение контрольного тестового и практического заданий.

1.4.Планируемые результаты

Метапредметные:

• умение оценивать учебные действия в соответствии с поставленной задачей;

- умение составлять план действия на занятии с помощью педагога и самостоятельно;
- умение мобильно перестраивать свою работу в соответствии с полученными данными.

Личностные:

- формирование учебной мотивации, осознанность учения и личной ответственности;
- формирование эмоционального отношения к учебной деятельности и общее представление о моральных нормах поведения;
 - умение слушать и понимать других;
 - умение согласованно работать в группах и коллективе;
- умение излагать мысли в четкой логической последовательности, отстаивать свою точку зрения, анализировать ситуацию и самостоятельно находить ответы на вопросы путем логических рассуждений.

Предметные:

- умение решать робототехнические задачи различного уровня сложности;
- определять, различать и называть детали конструктора;
- конструировать по условиям, заданным педагогом, по образцу, по чертежу, по заданной схеме и самостоятельно строить схему;

Умение писать алгоритмы, составлять блок-схемы.

Раздел 2. Комплекс организационно – педагогических условий

2.1.Условия реализации программы Календарный учебный график (общий)

	Режим
ВО	занятий
учебных	
часов	
29 часов	1 раз в неделю
в год	по1 часу
36 часов	1 раз в неделю
в год	по 1 часу
	1
36 часов	I раз в неделю
в год	по 1 часу
	учебных часов 29 часов в год 36 часов в год 36 часов

4 группа	15 сентяб ря	25 мая	36	36	36 часов в год	1 раз в неделю по 1 часу				
итого по	итого по программе 137 часа									

2.1.1. Материально – техническое обеспечение

Для реализации программы «Роботариум» помещение должно быть светлым, соответствовать санитарно-гигиеническим требованиям. До начала занятий и после их окончания необходимо осуществлять сквозное проветривание помещения.

- учебная аудитория, оснащённая столами, стульями,
- учебной доской, оргтехникой (проектор) для ведения аудиторных учебных занятий;
 - Комплект (ABPOPA Robotics «Олимп») 10 шт
- базовые наборы конструктора LEGO MINDSTORMS Education EV3 (45544) 6 комплектов;
 - ресурсные наборы LEGOMINDSTORMS Education EV3 (45560)
 - бкомплектов;
- наборы «Физика-техника» Education (для младших обучающихся) 6 комплектов;
 - наборы конструктора «Знаток» 4 набора;
 - 3D принтер 1 шт.;
 - мультиметр -4 шт.;
 - ноутбук, программное обеспечение для программирования роботов;
 - столы (полигон).

Компьютерный класс — на момент программирования робототехнических средств, программирования контроллеров конструкторов, настройки самих конструкторов, отладки программ, проверка совместной работоспособности программного продукта и модулей.

2.1.2.Информационное обеспечение

- операционные системы: семейства Windows;
- русифицированное программное обеспечение с интегрированным языком программирования скрейч для программирования моделей из образовательного робототехнического набора ABPOPA Robotics Олимп);
- графический редактор Microsoft Paint (для создания иллюстраций моделей);
- клавиатурный тренажер (для навыков набора текста);
- интегрированное офисное приложение, включающее текстовый редактор, текстовый процессор Microsoft Word, растровый графический редактор, программу

разработки презентаций Microsoft Power Point (полный пакет офисных приложений Microsoft Office) (для выполнения и защиты проектов)

- инструкции по сборке (для помощи учащимся);
- книга для педагога (для построения занятий);
- экранные видео лекции, видео ролики (для лучшего восприятия учебного материала).
- **2.1.3. Кадровое обеспечение.** Программу реализует один педагог дополнительного образования.

2.2.Формы аттестации

Система проверки результативности развития ребёнка, динамики его достижений необходима, чтобы в дальнейшем индивидуально корректировать ошибки, недостатки и определять перспективы дальнейшего развития.

Аттестация обучающихся позволяет определить, достигнуты ли обучающимися планируемые результаты, освоена ли ими программа.

Способом определения результативности программы служит мониторинг образовательного процесса. Процедура мониторинга проводится в конце декабря и в конце учебного года.

Входная диагностика (сентябрь). Проводится с целью выявления первоначального уровня знаний, умений и возможностей, обучающихся при поступлении в объединение.

Форма проведения: мониторинг, тестирование.

Текущий контроль (в течении всего года). Проводится после прохождения каждой темы, чтобы выявить проблемы в освоении материала и развитии обучающихся, заканчивается коррекцией усвоенного материала.

Форма проведения: педагогическое наблюдение, опрос, тестирование, выполнение практического задания, защита проекта, соревнование.

Итоговый контроль проводится в конце обучения по программе (май) и позволяет оценить уровень результативности освоения программы за весь период обучения.

Форма проведения: тестирование, выполнение практическое работы, защита проекта.

Форма аттестации - зачет, который проходит в виде мини-соревнований по заданной категории (в рамках каждой группы обучающихся). Минимальное количество баллов для получения зачета - 3 балла.

Критерии оценки:

- конструкция робота;
- написание программы;
- командная работа;
- выполнение задания по данной категории.

Каждый критерий оценивается в 1 балл.

- 0 баллов (минимальный уровень) частая помощь педагога, непрочная конструкция робота, неслаженная работа команды, не выполнено задание.
- 1 2 балла (средний уровень) редкая помощь педагога, конструкция робота с незначительными недочетами, задание выполнено с ошибками.
- 3 4 балла (максимальный уровень) крепкая конструкция робота, слаженная работа команды, задание выполнено правильно. зачет в виде защиты проекта по

заданной теме (в рамках каждой группы обучающихся).

Минимальное количество баллов для получения зачета - 3 балла.

- Критерии оценки:
- конструкция робота и перспективы его массового применения;
- написание программы с использованием различных блоков;
- демонстрация робота, креативность в выполнении творческих заданий, презентация.

Каждый критерий оценивается в 1 балл.

- 0 баллов (минимальный уровень) частая помощь педагога, непрочная конструкция робота, неслаженная работа команды, не подготовлена презентация.
- 1 2 балла (средний уровень) редкая помощь педагога, конструкция робота с незначительными недочетами.
- 3 4 балла (максимальный уровень) крепкая конструкция робота, слаженная работа команды, демонстрация и презентация выполнена всеми участниками команды.

Текущий контроль успеваемости обучающихся - это систематическая проверка образовательных достижений обучающихся, проводимая педагогом дополнительного образования в ходе осуществления образовательной деятельности в соответствии с дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программой.

В рамках текущего контроля после окончания каждого полугодия обучения предусмотрено представление собственного проекта, оцениваемого по следующим критериям:

- конструкция робота перспективы его массового применения;
- написание программы;
- демонстрация робота новизна в выполнении творческих заданий презентация проекта. Также уровень освоения программы контролируется с помощью соревнований, которые проводятся в группах, оценка соревнований проходит по следующим критериям:
 - конструкция робота
- уровень выполнения задания (полностью или частично) время выполнения задания соревнования.

2.3. Оценочные материалы.

Входной контроль «Первые проекты (Avrora Robotics)»

ФИ_____

Вопрос 1

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Ось
- В. Втулка
- С. ДискD. Кулачок
- Е. Мотор



Вопрос 2

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Пластина

- В. КирпичС. ШтифтD. Кулачок
- Е. Мотор

Вопрос 3

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Ось
- В. Втулка
- С. Диск
- D. Кулачок
- Е. Мотор

Вопрос 4

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Кирпич
- В. Штифт
- С. ПластинаD. Кулачок

Мотор

Вопрос 5

Укажи название детали

- А. Ось
- В. ВтулкаС. Диск
- D. КулачокE. Мотор



Вопрос 6

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Пластина
- В. Штифт
- С. КулачокD. КирпичE. Мотор



Вопрос 7

Укажи название детали

- А. Диск
- В. ВтулкаС. Ось
- D. Кулачок
- Е. Мотор



Промежуточный контроль

«Первые проекты (Avrora Robotics)»

ΦИ

Вопрос 1

Укажи название блока программы

Варианты ответов

- А. Мощность мотора
- В. Мотор по часовой стрелке
- С. Начать нажатием клавиши
- D. Мотор против часовой стрелки
 - Е. Экран



Вопрос 2

Укажи вид передачи

Варианты ответов

- А. Понижающая
- В. Повышающая
- С. Промежуточная



Вопрос 3

Укажи название детали



Варианты ответов

- А. Ось
- В. Втулка
- С. Диск
- D. Кулачок
- Е. Мотор

Вопрос 4

Укажи название детали

- А. Пластина
- В. Кирпич
- С. Штифт

D. Кулачок

Мотор

Вопрос 5

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Ось
- В. Втулка
- С. Диск
- D. Кулачок
- Е. Мотор



Вопрос 6

Укажи название блока программы

Варианты ответов

- **А.** Начало
- В. Мотор по часовой стрелке
- С. Звук
- D. Выключить мотор
- Е. Экран



Вопрос 7

Укажи название блока программы

Варианты ответов

- А. Начало
- в. Моторпочасовой стрелке
- С. Звук
- D. Мотор против часовой стрелки
 - Е. Экран



Укажи название блока программ



- Варианты ответов
- B.
- Мощность мотора C.
- D. Мотор по часовой стрелке

Начать нажатием клавиши

Выключить мотор

Экран

Вопрос 9

Укажи название блока программы Варианты ответов

- А. Мощность мотора
- В. Мотор по часовой стрелке
- С. Начать нажатием клавиши
- D. Мотор против часовой стрелки
- Е. Экран

Вопрос 10

Укажи название блока программы

- А. Варианты ответов
- Мощность мотора
- D. Мотор по часовой стрелке
- Цикл

Выключить мотор

Экран

Вопрос 11

Укажи название блока программы

Варианты ответов

- А. Экран
- В. Мотор по часовой стрелке
- С. Цикл
- D. Выключить мотор
- Е. Ждать

Вопрос 12

Укажи название детали

- Варианты ответов
- А. Кирпич
- с. Штифт
- D. Пластина
 - Кулачок

Мотор









Вопрос 13

Укажи название блока программы

Варианты ответов

- А. Начало
- В. Мотор против часовой стрелки
 - С. Экран
 - D. Мотор по часовой стрелкеE. Начать нажатием клавиши
 - клавиши



Вопрос 14

Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Ось
- В. Втулка
- С. Диск
- D. Кулачок
- Е. Мотор
 - Вопрос 15

Укажи название детали

- А. Пластина
- В. Штифт
- С. Кулачок
- D. Кирпич
- Е. Мотор





Вопрос 16

Укажи вид передачи

Варианты ответов

- А. Понижающая
- В. Повышающая
- С. Промежуточная



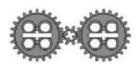
Вопрос 17

Укажи вид передачи

Вопрос 18

Варианты ответов

- А. Понижающая
- В. Повышающая
- С. Промежуточная



Укажи название детали

Варианты ответов

- А. Диск
- В. Втулка
- С. Ось
- D. Кулачок
- Е. Мотор



Результаты тестирования: Низкий уровень - 40-59% Средний уровень - 60-79% Высокий уровень - 80-100%

Итоговый контроль «Первые проекты (Аврора robotics)»

- I. Для быстрого доступа к некоторым функциям программного обеспечения используется клавиша Escape. Какое действие она выполняет?
 - 1. останавливает выполнение программы и работу мотора
 - 2. запускает все Блоки программы
 - 3. выполняет маркировку
 - 4. создает копию блока

II. Как называется это устройство и для чего его используют



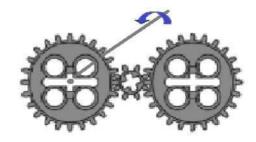
- 1. Датчик расстояния
- 2. Датчик наклона
- 3. Датчик скорости
- 4. Смарт-Хаб

обнаруживает объекты на расстоянии до 15 см

III. В какую сторону вращаются зубчатые колеса?

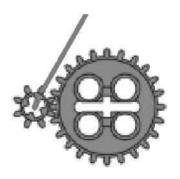
- 1. в одну сторону
- 2. в противоположные стороны



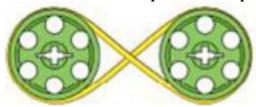


V. Какая зубчатая передача изображена на рисунке?

- 1. повышающая
- 2. понижающая
- 3. прямая

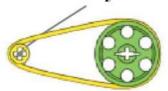


VI. Как называется ременная передача?



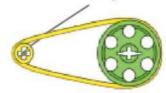
- 1. повышающая
- 2. прямая
- 3. перекрестная
- 4. понижающая

VII. Модель на картинке используется



- 1. для снижения скорости
- 2. для повышения скорости

VIII. С какой скоростью вращаются шкивы? Почему?



- 1. с одинаковой
- 2. с разной

Шкивы вращаются с разной скоростью, т.к. малое колесо успевает сделать больше оборотов, чем большое.

- 1. Что означает этот блок палитры и для чего он нужен ждать до...
- 2. цикл отвечает за повторение блока программы.



ІХ. Как называется это устройство и для чего его используют



- 1. Датчик расстояния
- 2. Датчик наклона
- 3. Датчик скорости
- 4. Смарт-Хаб

СмартХаб используется для связи компьютера с роботом, получает программные строки и исполняет их.

Х. Что такое зубчатое колесо?

- 1. колеса с профилем
- 2. диск с зубьями
- 3. колесо, насаженное на ось

XI. В каком направлении вращаются колеса?



- 1. в одном направлении
- 2. в противоположных направлениях

3. XIII. Что означает этот блок палитры и для чего он нужен



- 1. выключить мотор на..
- 2. мощность мотора задает скорость вращения мотора от 1 до 10
- 3. мотор против часовой стрелки

Тестовые вопросы I - XIII: выбирается один правильный ответ на каждый вопрос. Ответы на вопросы оцениваются в 5 баллов за каждый правильный ответ, за дополнение +3 балла.

Максимальное количество баллов - 77.

Результаты тестирования: Низкий уровень - 40-59% Средний уровень - 60-79% Высокий уровень - 80-100%

Сводная таблица результатов обучения по программе «Первые проекты (Аврора robotics)»

	Педагог д/о		
	Группа №год обучения		
№п/п	ФИ учащегося	Оценка теоретических знаний и практических умений (на основе тестирования)	Процент
1.			
2.			
3.			
4.			
5.			
6.			
7.			
8.			
9.			
10.			
11.			
12.			
13.	TI .		

Итого:

Диагностическая карта учащихся по дополнительной общеобразовательной программе «Первые проекты (Аврора robotics)»

Педагог д/о	
Группа №год обучения	
Вид контроля	

№ п/п	ФИ учащегося	Уровень освоения программы
1.		
2.		
3.		
4.		
5.		
6.		
7.		
8.		
9.		
10.		
11.		
12.		
	Итого:	

2.4. Методическое обеспечение программы

Эффективность обучения по данной программе зависит от организации занятий, проводимых с применением следующих методов по способу получения знаний:

Объяснительно - иллюстративный - предъявление информации различными способами (объяснение, рассказ, беседа, инструктаж, демонстрация, работа с технологическими картами и др.);

Эвристический - метод творческой деятельности (создание творческих моделей и т.д.);

Проблемный - постановка проблемы и самостоятельный поиск её решения обучающимися;

Программированный - набор операций, которые необходимо выполнить в ходе выполнения практических работ (форма: компьютерный практикум, проектная деятельность);

Репродуктивный - воспроизводство знаний и способов деятельности (форма: собирание моделей и конструкций по образцу, беседа, упражнения по аналогу);

Частично - поисковый - решение проблемных задач с помощью педагога;

Поисковый - самостоятельное решение проблем;

Метод проблемного изложения - постановка проблемы педагогом, решение ее педагогом, соучастие учащихся при решении.

Методические материалы

Дидактическое обеспечение программы представлено конспектами занятий и презентациями к ним.

При реализации программы используются современные педагогические технологии, обеспечивающие личностное развитие ребенка за счет уменьшения доли репродуктивной деятельности: личностноориентированное обучение, проблемное обучение, обучение в сотрудничестве (командная, парная, групповая работа), информационно-коммуникационные технологии, здоровьесберегающие технологии и другие. Использование данных технологий способствует повышение качества образования, снижению нагрузки обучающихся, более эффективному использованию учебного времени. Личностно-ориентированное обучение дает комфортных, бесконфликтных условий, которые возможность создания личностному проявлению обучающихся: более эффективному способствуют времени. Личностноориентированное обучение дает использованию учебного создания комфортных, бесконфликтных условий, возможность которые обучающихся: способствуют проявления представление личностному ИМ возможности задавать вопросы, высказывать оригинальные идеи, обмениваться мнениями, дополнять и анализировать ответы товарищей.

Здоровьесберегающие технологии включают в себя несколько компонентов. Соблюдение СанПиН и правил охраны труда. Обеспечение оптимальных условий в кабинете робототехники. Соответствующие условия регламентируются СанПиН. В кабинете робототехнике должны быть специальные компьютерные столы и стулья с регулируемой высотой, мониторы должны быть расставлены так, чтобы естественный свет падал на монитор слева и спереди. Влажность в кабинете должна

составлять 50- 60%, проветривать кабинет необходимо после каждого занятия. Чередование различных видов деятельности на занятии - чередование различных видов работ. Продолжительность непрерывной работы ребенка за компьютером: 7 - 9 лет не более 15 минут.

На занятиях систематически проводится гимнастика для глаз, физкультминутки, выполняются упражнения для пальцев, рук, плеч. Для снятия зрительной нагрузки во время работы за компьютером при первых симптомах усталости глаз обучающихся, рекомендуется выполнять следующее упражнение: отводить взгляд вдаль на несколько секунд. Педагог систематически напоминает учащимся о правильной посадке, следит за положением рук, спины, ног. Зарядка для глаз обязательно имеет свое место на занятиях робототехникой.

Перечисленные условия реализации данной программы позволяют создать комфортную, полноценную, творческую обстановку для работы и достижению поставленных целей.

Воспитательная работа

Основная воспитательная работа проводится во время занятий объединения по учебному плану, являясь неотъемлемым компонентом образовательного процесса в учреждении и соответствуя воспитательным задачам программы. Дополнительная воспитательная работа ведется в соответствии с примерным планом, включающим досуговые мероприятия, праздники, мероприятия, направленные на сплочение детского коллектива, которые могут быть интегрированы в занятия.

Раздел 3. Список литературы.

Литература, используемая при составлении программы:

- 1. Аленина, Т. И Образовательная робототехника. [Текст] /Аленина, Т. И.: Челябинский Дом печати, 2012 207 с. Текст: непосредственный.
- 2. Асмолов А. Формирование универсальных учебных действий в основной школе: от действия к мысли / Асмолов А. Москва: просвещение, 2011. 159 с. Текст: непосредственный.
- 3. Власова О.С. Образовательная робототехника в учебной деятельности учащихся начальной школы: Учебно-методическое пособие / О.С. Власова, А.А. Попова. / Власова, С. О. Челябинск: Челяб. гос. пед. унта, 2014. 111 с. Текст: непосредственный.
- 4. Конструируем роботов на LEGO Education WeDo 2.0. Космический десант / О. А. Лифанова. Москва: Лаборатория знаний, 2020. 99 с. Текст: непосредственный.
- 5. Корягин, А. В. Образовательная робототехника (Lego WeDo): Сборник методических рекомендаций и практикумов. / А.В. Корягин, Н.М. Смольянинова. / А. В. Корягин. Москва: ДМК Пресс, 2016. 254 с. Текст: непосредственный.
- 6. Михайлова, И. В. Образовательная робототехника Lego Education WeDo для дошкольников: парциальная программа дошкольного образования. / И. В. Михайлова. ООО «Издательство «Аспринт», 2018. 155 с. Текст: непосредственный.

Список литературы для обучающихся

- 1. Филиппов С.А. «Робототехника для детей и родителей» «Наука» 2010г.
- 2. http://robotor.ru
- 3. http://www.prorobot.ru/lego.ph

Календарный учебный график (1группа)

			Время		кол- во	Тема занятия	место	
№ п/ п	Месяц	чис ло	проведения занятий	форма занятий	часов		проведения	форма контроля
1.	ноябрь	7	13:00 - 13:40	теория	1	Правила техники безопасности. Введение в науку о роботах	СОШ 12, кабинет	беседа
2.	ноябрь	14	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 12, кабинет	беседа
3.	ноябрь	21	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 12, кабинет	наблюдение
4.	ноябрь	28	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Основные ременные передачи. Работа с моделями.	СОШ 12, кабинет	наблюдение
5.	декабрь	5	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона	СОШ 12, кабинет	наблюдение
6.	декабрь	12	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.	СОШ 12, кабинет	наблюдение
7.	декабрь	19	13:00 - 13:40	Теория/ практик	1	Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик расстояния.	СОШ 12, кабинет	наблюдение
8.	январь	9	13:00 - 13:40	Теория/ практик	1	Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой	СОШ 12, кабинет	наблюдение
9.	январь	16	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп	СОШ 12, кабинет	наблюдение

10.	январь	23	13:00 - 13:40	Теория/	1	Знакомство с	СОШ 12,	наблюдение
10.	январь	23	13.00 - 13.40	практика	1	программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.	кабинет	наолюдение
11.	январь	30	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Блоки программирования.	СОШ 12, кабинет	наблюдение
12.	январь	30	13:00 - 13:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 12, кабинет	наблюдение
13.	февраль	6	13:00 - 13:40	практика	1	Мир в котором я живу	СОШ 12, кабинет	наблюдение
14.	февраль	13	13:00 - 13:40	практика	1	Город. Городской пейзаж	СОШ 12, кабинет	наблюдение
15.	февраль	20	13:00 - 13:40	практика	1	Село. Сельский пейзаж	СОШ 12, кабинет	наблюдение
16.	февраль	27	13:00 - 13:40	практика	1	Школа, школьный двор	СОШ 12, кабинет	наблюдение
17.	февраль	28	13:00 - 13:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 12, кабинет	наблюдение
18.	март	6	13:00 - 13:40	практика	1	Наземный транспорт	СОШ 12, кабинет	наблюдение
19.	март	13	13:00 - 13:40	практика	1	Водный транспорт	СОШ 12, кабинет	наблюдение
20.	март	20	13:00 - 13:40	практика	1	Воздушный транспорт	СОШ 12, кабинет	наблюдение
21.	март	27	13:00 - 13:40	практика	1	Космические модели	СОШ 12, кабинет	наблюдение
22.	апрель	10	13:00 - 13:40	практика	1	Военная техника	СОШ 12, кабинет	наблюдение
23.	апрель	14	13:00 - 13:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 12, кабинет	наблюдение
24.	апрель	17	13:00 - 13:40	Теория/ практика	1	Домашние животные	СОШ 12, кабинет	наблюдение
25.	апрель	24	13:00 - 13:40	практика	1	Дикие животные	СОШ 12, кабинет	наблюдение

26.	май	8	13:00 - 13:40	Теория/	1	Подготовка к	СОШ 12,	наблюдение
				практика		соревнованиям.	кабинет	
						Внутренние		
						соревнования. Разбор		
						ошибок.		
27.	май	15	13:00 - 13:40	практика	1	Свободное	СОШ 12,	наблюдение
						творческое	кабинет	
						конструирование		
28.	май	15	13:00 - 13:40	практика	1	Свободное	СОШ 12,	наблюдение
						творческое	кабинет	
						конструирование		
29.	май	22	13:00 - 13:40	практика	1	Итоговое занятие	СОШ 12,	Выставка
							кабинет	Диагностика
								Поощрение.
Man	<u> </u>				29			
Итого).				29			

Календарный учебный график (2 группы)

			Rnova		кол- во	Тема занятия	МАСТО	
№ п/ п	Месяц	чис ло	Время проведения занятий	форма занятий	часов	тсма занятия	место проведения	форма контроля
1.	сентябрь	3	15:00-15:40	теория	1	Вводное занятие	СОШ 11, кабинет	беседа
2.	сентябрь	4	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 11, кабинет	беседа
3.	октябрь	1	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Способы соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
4.	октябрь	2	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Основные ременные передачи. Работа с моделями.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
5.	октябрь	3	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Датчик наклона. Работа с моделями с датчиком наклона	СОШ 11, кабинет	наблюдение
6.	октябрь	4	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Работа с моделями, имеющих зубчатые колеса.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
7.	ноябрь	1	15:00-15:40	Теория/ практик	1	Датчик расстояния. Работа с моделями, реагирующих на датчик	СОШ 11, кабинет	наблюдение
8.	ноябрь	2	15:00-15:40	Теория/ практик	1	Изучение процесса передачи движения с помощью кулачка. Работа с моделью с кулачковой	СОШ 11, кабинет	наблюдение
9.	ноябрь	3	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп	СОШ 11, кабинет	наблюдение

10.	ноябрь	4	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Свободное конструирование с помощью набора ABPOPA Robotics Олимп	СОШ 11, кабинет	наблюдение
11.	декабря	1	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Знакомство с программным обеспечением ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
12.	декабрь	2	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Среда программирования. Скрейтч.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
13.	декабрь	3	15:00-15:40	практика	1	Блоки программирования.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
14.	декабрь	4	15:00-15:40	практика	1	Город. Городской пейзаж	СОШ 11, кабинет	наблюдение
15.	январь	3	15:00-15:40	практика	1	Село. Сельский пейзаж	СОШ 11, кабинет	наблюдение
16.	январь	4	15:00-15:40	практика	1	Школа, школьный двор	СОШ 11, кабинет	наблюдение
17.	январь	4	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
18.	январь	5	15:00-15:40	практика	1	Наземный транспорт	СОШ 11, кабинет	наблюдение
19.	февраль	1	15:00-15:40	практика	1	Водный транспорт	СОШ 11, кабинет	наблюдение
20.	февраль	2	15:00-15:40	практика	1	Воздушный транспорт	СОШ 11, кабинет	наблюдение
21.	февраль	3	15:00-15:40	практика	1	Космические модели	СОШ 11, кабинет	наблюдение
22.	февраль	4	15:00-15:40	практика	1	Военная техника	СОШ 11, кабинет	наблюдение
23.	март	1	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	Наблюдение выставка
24.	март	1	15:00-15:40	Теория/ практика	1	В мире животных	СОШ 11, кабинет	наблюдение

25. март	2	15:00-15:40	практика	1	Домашние животные	СОШ 11, кабине	наблюдение
26. март	3	15:00-15:40	Теория/ практика	1	Дикие животные	СОШ 11, кабинет	наблюдение
27. март	4	15:00-15:40	практика	1	Набор АВРОРА Robotics Олимп в быту	СОШ 11, кабинет	наблюдение
28. апрель	1	15:00-15:40	практика	1	Необычное использование конструктора ABPOPA Robotics	СОШ 11, кабинет	наблюдение
29. апрель	2	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
30. апрель	3	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
31. апрель	4	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
32. апрель	5	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
33. май	1	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
34. май	2	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
35. май	2	15:00-15:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
36. май	3	15:00-15:40	практика	1	Итоговое занятие	СОШ 11, кабинет	Выставка Диагностика Поощрение.
Итого:				36			

Календарный учебный график (3 группы)

			Время		кол- во	Тема занятия	место	
№п/ П	Месяц	неде ля	проведения занятий	форма занятий	часов		проведения	форма контроля
1.	сентябрь	3	14:00 -14:40	теория	1	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 11, кабинет	беседа
2.	Сентябрь	4	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Группировка деталей ABPOPA Robotics «Олимп». Виды их соединения.	СОШ 11, кабинет	беседа
3.	сентябрь	4	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Мотор и ось. Зубчатые колёса. Перекрёстная и ременная передача.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
4.	октябрь	1	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Коронное зубчатое колесо. Червячная зубчатая передача.	СОШ 11, кабинет	наблюдение
5.	октябрь	2	14:00 -14:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
6.	октябрь	3	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Практическая работа № 1 «Автомат с игрушками».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
7.	октябрь	4	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Практическая работа № 2 «Колесо обозрения».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
8.	ноябрь	1	14:00 -14:40	Теория/ практик	1	Практическая работа № 3 «Картинг».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
9.	ноябрь	2	14:00 -14:40	Теория/ практик	1	Практическая работа № 4 «Автоматическая дверь».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
10.	ноябрь	3	14:00 -14:40	практик	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	Наблюдение
11.	ноябрь	4	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Практическая работа № 5 «Швея».	СОШ 11, кабинет	наблюдение

12.	декабря	1	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Практическая работа № 6 «Нефтяник».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
13.	декабрь	2	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Практическая работа № 7 «Строитель».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
14.	декабрь	3	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 8 «Художник».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
15.	декабрь	4	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 9 «Повар».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
16.	январь	3	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 10 «.пилот».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
17.	январь	4	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 11 «Металлург».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
18.	январь	5	14:00 -14:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
19.	январь	5	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 12 «Мой автомобиль».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
20.	февраль	1	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 13 «Убираем улицы».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
21.	февраль	2	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 14 «Едем на экскурсии».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
22.	февраль	3	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 15 «Умная машина 1».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
23.	февраль	4	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 16 «Умная машина 2».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
24.	март	1	14:00 -14:40	Теория/ практика	1	Самостоятельная работа «Моя машина»	СОШ 11, кабинет	Строительств о и тестирование
25.	март	2	14:00 -14:40	практика	1	Свободное творческое конструирование	СОШ 11, кабинет	наблюдение
26.	март	3	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа № 17 «Насекомые гусеница».	СОШ 11, кабинет	наблюдение

27.	март	4	14:00 -14:40	Теория/	1	Практическая работа	СОШ 11,	наблюдение
				практика		№ 18	кабинет	
						«Пресмыкающиеся-		
						черепаха».		
28.	март	5	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа	СОШ 11,	наблюдение
				1		№ 19 «Крокодил».	кабинет	
29.	апрель	1	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа	СОШ 11,	наблюдение
						№ 20 «Медведь».	кабинет	
30.	апрель	2	14:00 -14:40	практика	1	Практическая работа	СОШ 11,	наблюдение
						№ 21 «Динозавры».	кабинет	
31.	апрель	3	14:00 -14:40	практика	1	Свободное	СОШ 11,	наблюдение
						творческое	кабинет	
						конструирование		
32.	апрель	4	14:00 -14:40	практика	1	Проекты «Прогулка	СОШ 11,	наблюдение
						по зоопарку»	кабинет	
33.	апрель	5	14:00 -14:40	практика	1	Создание	СОШ 11,	наблюдение
	F			r		собственного проекта	кабинет	
						-		
34.	май	1	14:00 -14:40	практика	1	Создание	СОШ 11,	наблюдение
						собственного проекта	кабинет	
35.	май	2	14:00 -14:40	практика	1	Создание	СОШ 11,	наблюдение
						собственного проекта	кабинет	
36.	май	3	14:00 -14:40	практика	1	Самостоятельная	СОШ 11,	Выставка
						работа «Чему я	кабинет	Диагностика
						научился?».		Поощрение.
Итог	o:				36			

Календарный учебный график (4 группы)

№ п/ п	Месяц	чис ло	Время проведения занятий	форма занятий	кол- во часов	Тема занятия	место проведения	форма контроля
1.	сентябрь	2	13:30 – 14:10	теория	1	Знакомство с набором ABPOPA Robotics Олимп.	СОШ 11, кабинет	беседа
2.	сентябрь	3	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Группировка деталей ABPOPA Robotics «Олимп». Виды их соединения.	СОШ 11, кабинет	беседа
3.	сентябрь	3	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Закрепление способов соединения деталей набора ABPOPA Robotics Олимп	СОШ 11, кабинет	наблюдение
4.	сентябрь	4	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 1 «Патрульный катер».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
5.	октябрь	1	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 2 «Авианосец».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
6.	октябрь	2	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 3 «Гоночный катер».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
7.	октябрь	3	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Самостоятельная работа	СОШ 11, кабинет	наблюдение
8.	октябрь	4	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 3 «Мельница».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
9.	ноябрь	2	13:30 – 14:10	Теория/ практик	1	Практическая работа № 4 «Сложная мельница».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
10.	ноябрь	3	13:30 – 14:10	Теория/ практик	1	Практическая работа № 5 «Колесо обозрения».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
11.	ноябрь	4	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 16 «Разводной мост».	СОШ 11, кабинет	наблюдение

12.	ноябрь	5	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 7 «Канатная дорога».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
13.	декабря	1	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 8 «Минизавод».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
14.	декабрь	2	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Самостоятельная работа	СОШ 11, кабинет	наблюдение
15.	декабрь	3	13:30 – 14:10	практика	1	Самостоятельная работа «Я сам!».	СОШ 11, кабинет	Выполнение контрольног о тестового и практическо го заданий.
16.	декабрь	4	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 9 «Танк».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
17.	январь	3	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 10 «Катюша».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
18.	январь	4	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 11 «Самолёт- истребитель».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
19.	январь	5	13:30 – 14:10	1	1	Практическая работа № 12 «Линия финиша».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
20.	февраль	1	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 13 «Бурильщик».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
21.	февраль	2	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 14 «Гоночная машина».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
22.	февраль	3	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 15 «Машины с ременной передачей».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
23.	февраль	4	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 16 «Машины с червячной передачей».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
24.	март	1	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 17 «Машины с двумя моторами».	СОШ 11, кабинет	Строительств о и тестирование
25.	март	2	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 18 «Вилочный погрузчик».	СОШ 11, кабинет	наблюдение

26.	март	3	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Практическая работа № 19 «Башенный кран».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
27.	март	3	13:30 – 14:10	Теория/ практика	1	Самостоятельная работа	СОШ 11, кабинет	наблюдение
28.	март	5	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 20 «Робот- ходун».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
29.	апрель	1	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 21 «Шагающая машина».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
30.	апрель	2	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 22 «Звездолёт».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
31.	апрель	3	13:30 – 14:10	практика	1	Практическая работа № 23 «Луноход».	СОШ 11, кабинет	наблюдение
32.	апрель	4	13:30 – 14:10	практика	1	Создание собственного проекта	СОШ 11, кабинет	наблюдение
33.	апрель	5	13:30 – 14:10	практика	1	Создание собственного проекта	СОШ 11, кабинет	наблюдение
34.	май	2	13:30 – 14:10	практика	1	Создание собственного проекта	СОШ 11, кабинет	наблюдение
35.	май	3	13:30 – 14:10	практика	1	Создание собственного проекта	СОШ 11, кабинет	наблюдение
36.	май	4	13:30 – 14:10	практика	1	Самостоятельная работа «Чему я научился?».	СОШ 11, кабинет	Выставка Диагностика Поощрение.
Итог	0:				36			